



**UNIVERSIDADE FEDERAL DE UBERLÂNDIA**  
**FACULDADE DE ENGENHARIA MECÂNICA**  
**CURSO DE GRADUAÇÃO EM ENGENHARIA MECÂNICA**

**FICHA DE DISCIPLINA**

**DISCIPLINA:** Estática

<b>CÓDIGO:</b>		<b>UNIDADE ACADÊMICA:</b> INFIS		
<b>PERÍODO/SÉRIE:</b> 3º		<b>CH TOTAL TEÓRICA:</b>		
<b>OBRIGATÓRIA:</b> (X)	<b>OPTATIVA:</b> ( )	60	0	60

**PRÉ-REQUISITOS:** Física Geral I

**CÓ-REQUISITOS:**

**OBJETIVOS**

Capacitar o aluno para: a) definir e identificar os diversos tipos de vínculos cinemáticos; b) aplicar as equações de equilíbrio a um corpo rígido em uma, duas e três dimensões; c) determinar as reações de apoio em sistemas isostáticos; d) identificar e calcular os esforços solicitantes em vigas de eixo reto e confeccionar os diagramas dos esforços correspondentes; e) calcular as propriedades geométricas de seções transversais típicas;

**EMENTA**

Resultante de um sistema de forças planas e espaciais, equilíbrio de um sistema de forças; centróides e centros de gravidade; sistemas de cargas; análise de estruturas simples.

**DESCRÍÇÃO DO PROGRAMA**

1. Resultantes de um Sistema de Forças Planas e Espaciais
  - 1.1. Introdução
  - 1.1.1. Conceitos fundamentais

- 1.1.2. Lei do paralelogramo
- 1.1.3. Lei dos triângulos
- 1.1.4. Resultante de sistemas de forças
- 1.2. Forças e componentes
- 1.3. Resultante de forças coplanares concorrentes
- 1.4. Componentes de força no espaço
- 1.5. Notação vetorial
  - 1.5.1. Produto escalar
  - 1.5.2. Produto vetorial
- 1.6. Momento de uma força
- 1.7. Princípio dos momentos
- 1.8. Binários
- 1.9. Resultante de sistema de forças qualquer
- 2. Equilíbrio de um Sistema de Forças
  - 2.1. Definição e significado de equilíbrio
  - 2.2. Reações vinculares e diagrama de corpo livre
  - 2.3. Equações de equilíbrio
  - 2.4. Equilíbrio de sistemas planos
  - 2.5. Equilíbrio de sistemas espaciais
  - 2.6. Sistemas de forças concorrentes
  - 2.7. Sistemas de forças paralelas
  - 2.8. Equilíbrio de sistemas de forças quaisquer para o caso de carregamento coplanar
- 3. Centróides e Centro de Gravidade
  - 3.1. Introdução
  - 3.2. Centróides de áreas
  - 3.3. Centróides determinados por integração
  - 3.4. Momento estático de áreas
  - 3.5. Centróides de figuras compostas
  - 3.6. Com formas geométricas comuns
- 4. Momentos de inércia e produtos de inércia de áreas
- 5. Sistemas de Cargas
  - 5.1. Carga concentrada
  - 5.2. Carga distribuída
  - 5.3. Carga momento
  - 5.4. Noção de carregamento de uma laje de um edifício residencial
- 6. Análise de Estruturas Simples
  - 6.1. Introdução
  - 6.2. Resultantes de um sistema de forças a um ponto arbitrário
  - 6.3. Esforços simples
  - 6.4. Relação entre carga, força cortante e momento fletor
  - 6.5. Diagrama dos esforços simples para vigas ou eixos isostáticos com carregamento coplanar
  - 6.6 Resolução de estruturas articuladas e seus respectivos diagramas de esforços simples.



## BIBLIOGRAFIA

### Bibliografia Básica

- BEER, Ferdinand P., 1915-, Johnston, E. Russell. Estática: Mecânica vetorial para engenheiros. 5<sup>a</sup> ed. Editora São Paulo: Makron Books, 1996.
- HIBBELER, R. C. Engenharia Mecânica - Estática. 10<sup>a</sup> ed. Editora São Paulo: Prentice Hall, 2005.
- MERIAM, J. L., KRAIGE, L. G. Mecânica - Estática. 4<sup>a</sup> ed. Editora Rio de Janeiro: LTC, 1997.

### Bibliografia Complementar:

- SHAMES, Irving H. Mecânica para Engenharia – Estática. Vol. 1, 4<sup>a</sup> ed. Editoria São Paulo: Pearson Education do Brasil, 2002.
- HIGDON, A., STILES, W.B., DAVIS, A.W., EVICES, C.R., WEESE, J.A.; Mecânica. Vol. 2, 2<sup>a</sup> ed. Editora Prentice Hall, 2005.
- SINGER, F.L.; Mecânica para engenheiros. 2<sup>a</sup> ed. rev. Ed. São Paulo: Harbra, 1981.

## APROVAÇÃO

29/11/2010

~~Carimbo e assinatura do  
Coordenador do curso~~

29/11/2010

  
UNIVERSIDADE FEDERAL DE UBERLÂNDIA  
Carimbo e assinatura do Prof. Dr. Ovídio José da Cunha, CNPQ  
Diretor da Unidade Acadêmica  
Portaria R. n° 0420/06

